(19)日本国特許庁(JP)

(12)公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-125126

(43)公開日 平成11年(1999)5月11日

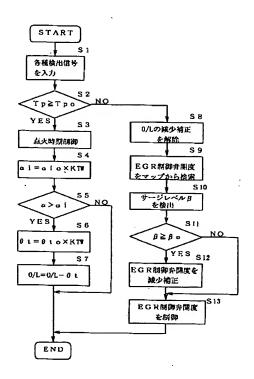
							(40) 2400	ш	1 1211 + (1333) 3) 111 []
(51) Int. C1.6	5	識別記	1号		FΙ				
F 0 2 D	13/02				F 0 2 D	13/02		K	
	21/08	3 0 1				21/08	3 0 1	G	
	43/00	3 0 1				43/00	3 0 1	N	
							3 0 1	В	
F 0 2 M	25/07	5 5 0			F 0 2 M	25/07	5 5 0	G	
	審査請求	未請求	請求項の数5	OL			(全6	頁)	最終頁に続く
(21)出願番号	特願平9-289716				(71)出願人 000003997 日産自動車株式会社				
(22)出願日	平成9年(1997)10月22日								区宝町2番地
	• •	, (100	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,		(72)発明者			T 26.7	115575-15月76
					(1-7)0716	神奈川	_		川区宝町2番地 日産
					(74)代理人		笹島 1		推
									• .
									最終頁に続く

(54) 【発明の名称】内燃機関のEGR制御装置

(57)【要約】

【課題】サージを内部EGRの調整により速やかに回避 する。

【解決手段】基本燃料噴射量Tpが所定値Tpo以上の 高負荷領域でノッキングレベルに応じた点火時期制御を 行い(S1~S3)、該点火時期制御時の遅角補正量 α を運転領域と水温とから設定したしきい値αiと比較し (S4, S5)、 $\alpha > \alpha$ i であるときはサージ発生域に 入ったと判断して、吸・排気弁のバルブオーバラップ量 O/Lを運転領域と水温とから設定した減少量 θ tだけ 減少させて内部EGR量を減少させる (S6, S7)。



【特許請求の範囲】

【請求項1】排気系と吸気系とを結ぶEGR通路に介装 されたEGR制御弁により排気系から吸気系へのEGR 量を制御すると共に、吸・排気弁のリフト特性を相対的 に変化させることにより吸・排気弁のバルブオーバラッ プ量を制御して内部EGR量を調整可能な内燃機関のE GR制御装置において、

機関の運転状態に基づいてノッキングが発生しやすい所 定の運転領域を判別するノッキング発生域判別手段と、 前記判別された前記所定の運転領域でノッキングを検出 10 するノッキング検出手段と、

前記検出されたノッキングレベルに応じて点火時期を補 正する点火時期補正手段と、

前記ノッキングレベルに応じた点火時期の補正量に基づご いてサージ発生域に入っているか否かを判定するサージ 判定手段と、

サージ発生域に入っていると判定されたときに、前記吸 ・排気弁のバルブオーバラップ量を制御してサージを回 避する方向に内部EGR量を調整する内部EGR量制御 手段と、

を含んで構成したことを特徴とする内燃機関のEGR制 御装置。

【請求項2】前記所定の運転領域以外の運転領域では、 前記吸・排気弁のバルブオーバラップ量による内部EG R量の調整を解除すると共に、サージレベルを検出し、 サージレベルが大きいときには前記EGR制御弁の開度 を減少してEGR量を減少補正することを特徴とする請 求項1に記載の内燃機関のEGR制御装置。

【請求項3】前記サージ発生域に入っているか否かの判 定は、点火時期の遅角補正量を運転領域毎に設定された 30 しきい値と比較して行うことを特徴とする請求項1又は 請求項2に記載の内燃機関のEGR制御装置。

【請求項4】前記内部EGR量の調整は、吸・排気弁の バルブオーバラップ量を運転領域毎に設定された減少量 だけ減少させて行うことを特徴とする請求項1~請求項 3のいずれか1つに記載の内燃機関のEGR制御装置。

【請求項5】,前記サージ発生域判定用のしきい値、吸・ 排気弁のバルブオーバラップ量の設定減少量の少なくと も一方を機関の冷却水温度に基づいて補正することを特 徴とする請求項3又は請求項4に記載の内燃機関のEG 40 R制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、燃費の向上を図り つつNOx排出量を低減する内燃機関のEGR(排気環 流)制御装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、排気の一部を吸気系に還流するこ とにより、NOx低減を図ると共に、スロットル弁開度

ことが行われている。ところで、ノッキングレベルに応 じて点火時期補正を行いノッキングレベルを適正レベル に維持する制御を行うノックコントロール運転領域にお いては、図6に示すように、EGR率が高くなるとサー ジ発生域が広くなるので、点火時期もそのEGR率とノ ック限界とにより制約されるという不具合がある。ま た、冷却水温度等の環境条件によるノック限界域の変化 や点火時期のバラツキ、EGR制御弁の特性等を考慮 し、サージ発生域及びノック発生域に対して余裕を持た せてEGR率を設定する必要があり、EGR率を十分高 く設定できないという不具合がある。

【0003】この点に鑑み、ノッキングレベルに応じた 点火時期補正量に基づいてサージ発生域に入ったか否か を検出し、サージ発生域に入ったときにEGRを減少 (停止を含む。以下同様) させてサージを回避し、ノッ キング及びサージの発生を抑制しつつ燃費や排気エミッ ションを改善したものがある(特開平4-325752 号公報)。

[0004]

20

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記従 来のサージ回避方式では、EGRを減少するためにEG R制御弁開度を減少させても、吸気系に残留するEGR ガスにより直ぐにはEGR減少効果が発揮されず、過渡 運転性能が低下し、若しくは、これを回避するために設 定EGR率を予め減少した場合には、燃費効果が目減り するという不具合がある。

【0005】本発明は、このような従来の課題に着目し てなされたもので、サージ発生域に入ったときに速やか にEGRを減少する構成として、過渡運転性能を満たし つつ燃費や排気エミッション性能を十分に改善できるよ うにした内燃機関のEGR制御装置を提供することを目 的とする。

[0006]

【課題を解決するための手段】このため請求項1に係る 発明は、図1に示すように、排気系と吸気系とを結ぶE GR通路に介装されたEGR制御弁により排気系から吸 気系へのEGR量を制御すると共に、吸・排気弁のリフ ト特性を相対的に変化させることにより吸・排気弁のバ ルブオーバラップ量を制御して内部EGR量を調整可能 な内燃機関のEGR制御装置において、機関の運転状態 に基づいてノッキングが発生しやすい所定の運転領域を 判別するノッキング発生域判別手段と、前記判別された 前記所定の運転領域でノッキングを検出するノッキング 検出手段と、前記検出されたノッキングレベルに応じて 点火時期を補正する点火時期補正手段と、前記ノッキン グレベルに応じた点火時期の補正量に基づいてサージ発 生域に入っているか否かを判定するサージ判定手段と、 サージ発生域に入っていると判定されたときに、前記吸 ・排気弁のバルブオーバラップ量を制御してサージを回 を増大させてポンピングロスを低減し燃費の向上を図る 50 避する方向に内部EGR量を調整する内部EGR量制御

手段と、を含んで構成したことを特徴とする。

【0007】請求項1に係る発明によると、ノッキング 発生域判別手段により判別されたノッキングが発生しや すい所定の運転領域でノッキング検出手段がノッキング レベルを検出し、点火時期補正手段が該ノッキングレベ ルを適正に維持するように点火時期を補正する。サージ 発生域判定手段がこの点火時期の補正量に基づいてサー ジ発生域に入っているか否かを判定し、サージ発生域に 入っていると判定されたときは、内部EGR量調整手段 が吸・排気弁のバルブオーバラップ量を制御して内部E 10 GR量を調整する。これにより、内部EGR量による応 答性の良い調整で速やかにサージを回避できる。

【0008】また、請求項2に係る発明は、前記所定の 運転領域以外の運転領域では、前記吸・排気弁のバルブ オーバラップ量による内部EGR量の調整を解除すると 共に、サージレベルを検出し、サージレベルが大きいと きには前記EGR制御弁の開度を減少してEGR量を減 少補正することを特徴とする。

【0009】請求項2に係る発明によると、前記ノック コントロールを行う所定の運転領域から、ノックコント ロールを行わない所定の運転領域以外の運転領域に移行 したときは、前記吸・排気弁のバルプオーバラップ量に よる内部EGR量の調整を解除して適正値に制御すると 共に、サージレベルを検出し、サージレベルが大きいと きには前記EGR制御弁の開度を減少してEGR量を減 少補正するようにしたので、運転状態に適応し、かつ、 サージを回避できるようなEGR制御を行うことができ る。また、請求項3に係る発明は、前記サージ発生域に 入っているか否かの判定は、点火時期の遅角補正量を運 転領域毎に設定されたしきい値と比較して行うことを特 30 徴とする。

【0010】請求項3に係る発明によると、点火時期の 遅角量を大きくするとサージ発生域に入るので、該遅角 量のサージ発生域に入る限界値をサージ発生のしきい値 として設定するが、この値は、運転領域によって異な る。そこで、該運転領域毎にしきい値を設定し、点火時 期の遅角補正量を該設定されたしきい値と比較すること により、高精度にサージ発生域の判定を行うことができ

. 【0011】また、請求項4に係る発明は、前記内部E 40 畳を調整可能に構成されていればよい。 GR量の調整は、吸・排気弁のバルブオーバラップ量を 運転領域毎に設定された減少量だけ減少させて行うこと を特徴とする。請求項4に係る発明によると、サージを 回避するのに必要なバルブオーバラップ量の減少量つま り内部EGR量は、運転領域によって異なる。そこで、 該運転領域毎にバルブオーバラップ量の減少量を設定 し、該設定された減少量によってバルブオーバラップ量 を減少し、内部EGR量を調整することにより、サージ を回避するのに必要かつ十分なEGR制御を行うことが できる。

【0012】また、請求項5に係る発明は、前記サージ 発生域判定用のしきい値、吸・排気弁のバルブオーバラ ップ量の設定減少量の少なくとも一方を機関の冷却水温 度に基づいて補正することを特徴とする。請求項5に係 る発明によると、サージ発生域判定用のしきい値、吸・ 排気弁のバルプオーバラップ量の設定減少量は、前記運 転領域の他、機関の冷却水温度によっても変化するの で、これらの値を該冷却水温度に基づいて補正すること により、より高精度に設定することができる。

[0013]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施形態を図に基 づいて説明する。図2は、本発明の一実施形態のシステ ム構成を示す。図2において、機関の排気通路1と吸気 通路2とがEGR通路3により連通され、EGR通路3 にはダイアフラム式のEGR制御弁4の弁体5が介装さ れている。前記EGR制御弁4の負圧室6には負圧制御 弁7を介して負圧空気が供給される。

【0014】前記負圧制御弁7にはソレノイドバルブ8 が設けられ、ソレノイドバルブ8を制御装置9により駆 動制御することにより前記EGR制御弁4への負圧供給 量を制御する。また、吸気弁10の開閉特性 (開閉タイミ ング、位相角)を制御する可変バルブタイミング制御機 構 (VTC) 11が備えられている。該VTC11は、吸気 弁10の開閉タイミング(位相角)を可変にできる機構で あればよく、例えば、特開平7-301106号公報に おいて排気弁の開閉タイミング(位相角)制御に用いら れている機構(即ち、カムシャフトと、クランクシャフ トの回転をカムシャフトに伝達するカムスプロケット と、の間の位相角を変化させる形式のもの)、あるい は、特開平6-2514号公報に開示されるように流体 圧や電磁ソレノイド等を利用して、開閉タイミングを可 変設定可能としつつ吸気弁10を開閉させる機構等を用い ることができる。また、吸気弁10のリフト量や作動角を 可変制御できる機構(VET)のものであってもよく、 少なくとも開閉タイミング(位相角)を可変に制御でき るものであればよい。更には、吸気弁10用のVTC(又 はVET)の代わりに又はこれと併用して、排気弁用の VTC(又はVET)を設けてもよく、要は、吸・排気 弁のバルブオーバラップ量を可変に制御して内部EGR

【0015】前記制御装置9は、ノッキング検出手段と してのノッキングセンサ12、クランク角センサ13、水温 センサ14、キースイッチ15等から信号が入力され、機関 の運転状態(回転速度、負荷)に応じて燃料噴射量、点 火時期、EGR等の制御を行う。前記点火時期の制御で は、機関運転状態に基づいてノッキングを発生しやすい 所定の運転領域(高負荷域)を検出したときには、前記 ノッキングセンサ12から入力した信号に基づいてノッキ ングレベルを適正に保持するように点火時期を補正し、 50 さらに、該点火時期の補正量に基づいて運転領域がサー

ジ発生域に入ったことを検出したときには、前記VTC11を駆動して吸・排気弁のオーバラップ量を減少補正することにより内部EGR量を減少させる。その後、前記所定の運転領域以外の運転領域(低負荷域)に移行したときには、前記内部EGR量の減少補正を解除した上で通常のEGR制御を行うと共に、また、回転変動率や筒内圧力変動率などからサージレベルを検出して、サージレベルに応じたEGR制御弁によるEGR量の減少補正を行う。

【0016】上記EGRの制御を、図3のフローチャー 10トに従って説明する。ステップ1では、前記各センサからの検出信号を入力する。ステップ2では、前記検出信号に基づいて、ノッキングを発生しやすい所定の運転領域、例えば基本燃料噴射量Tpが所定値To以上の高負荷領域であるか否かを判定する。

【0017】ステップ2で所定の運転領域と判定されたときは、ステップ3へ進みノッキングセンサ12により検出されたノッキングレベルに応じた点火時期制御を行う。このステップ3の機能が点火時期補正手段を構成する。具体的には、ノッキングレベルが所定値未満のときは、少しずつ進角補正を行い、ノッキングレベルが所定値以上となったときに大きく遅角補正するといった制御を繰り返して、ノッキングレベルをノック限界付近に保持して出力を可及的に向上させようとする制御を行う。

【0018】ステップ4では、サージ発生判定しきい値 αiを設定する。具体的には、現在の機関回転速度Nと 負荷を表す基本燃料噴射量Tpとにより定まる運転領域 iに対応したサージ発生判定用の基本しきい値αioを ROMに記憶したマップから検索し(図4参照)、該基本しきい値αioに水温センサ14で検出された冷却水温 30度 (水温) Twによる水温補正係数KTWを乗じてサージ発生判定しきい値αiを算出する。即ち、図7で示したように、同一のEGR率条件では点火時期の遅角量を大きくするとサージ発生域に入り、該遅角量のサージ発生域に入る限界値をサージ発生のしきい値として設定するが、この値は、運転領域によって異なり、また、水温Twによっても変化するので、これら運転領域と水温Twとに基づいて高精度に設定する。

【0019】ステップ5では、前記ノックコントロール時における点火時期の遅角補正量 α を、ステップ4で算 40出したサージ発生判定しきい値 α i と比較してサージ発生域に入ったか否かを判定する。即ち、前記ステップ4及びステップ5がサージ判定手段を構成する。ステップ5でサージ発生域に入ったと判定されたときは、ステップ6へ進んで吸・排気弁のバルブオーバラップ量O/Lの減少量 θ t を設定する。具体的には、前記同様現在の運転領域 i に対応した基本減少量 θ t o を R O M に記憶したマップから検索し(図5参照)、該基本減少量 θ t o に前記水温補正係数KTWを乗じて減少量 θ t を算出する。即ち、サージ発生域に入ったときに内部EGR量を 50

減少してサージを回避するが、該サージを回避するのに必要なバルブオーバラップ量O/Lの減少量θtも、運転領域によって異なり、また、水温Twによっても変化するので、これら運転領域と水温Twとに基づいて高精度に設定する。

6

【0020】ステップ7では、前記VTC11を駆動して前記ステップ6で設定した減少量 θ tだけ吸・排気弁のバルブオーバラップ量O/Lを減少させる。即ち、ステップ6,ステップ7の機能が内部EGR量調整手段を構成する。このようにして、ノックコントロールによりサージ発生域に入ったときは、吸・排気弁のバルブオーバラップ量O/Lを所定量減少して応答性良く内部EGR量を減少させることにより、サージを速やかに回避できる。

【0021】なお、ノックコントロールによりサージ発生域に入ったときに、EGR制御弁4の開度も減少補正して外部EGR量による減少補正を併用してもよく、該外部EGR量を大きく減少補正した上で、不足する応答遅れ分を内部EGR量の減少補正で賄うようにしてもよい。この状態の後、運転領域が前記所定の運転領域以外のノックコントロールを行わない運転領域、例えば基本燃料噴射量Tpが所定値Tpo未満の低負荷領域に移行すると、ステップ2からステップ8へ進み、前記吸・排気弁のバルブオーバラップ量O/Lの減少補正を解除し、運転領域に応じた適正量に制御する。

【0022】次いでステップ9へ進み、機関の回転速度、負荷によって区分された運転領域毎にマップに設定されたEGR制御弁4の開度を検索する。ステップ10では、前記機関回転変動率や筒内圧力変動率などに基づいてサージレベル β を検出する。ステップ11では前記検出したサージレベル β を所定値 β oと比較し、所定値以上と判定されたときは、ステップ12へ進んでサージを回避するべく前記ステップ9で設定したEGR制御弁4の開度を、一定量又はサージレベルに応じた補正量だけ減少補正する。

【0023】ステップ13では、EGR制御弁4の開度を、前記ステップ10で検索した開度又はこれをステップ11で減少補正した開度となるように制御する。これにより、低負荷時にも運転状態に適応し、かつ、サージを回避できるEGR制御を行える。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の構成・機能を示すブロック図。

【図2】本発明の一実施の形態のシステム構成を示す 図。

【図3】同上実施の形態におけるEGR制御ルーチンを 示すフローチャート。

【図4】同上実施の形態で使用される遅角量のしきい値 のマップ。

【図5】同上実施の形態で使用されるバルブオーバラップの減少量のマップ。

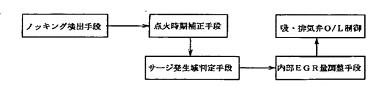
7

【図6】 E G R率とサージ限界との関係を示す図。9制御装置【符号の説明】10吸気弁1 排気通路11V T C2 吸気通路12ノッキングセンサ

3 EGR通路4 EGR制御弁

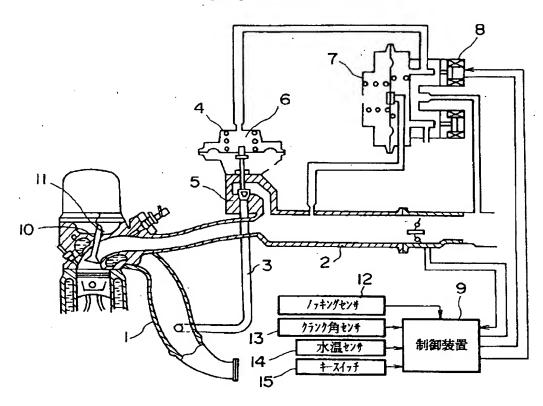
14 水温センサ

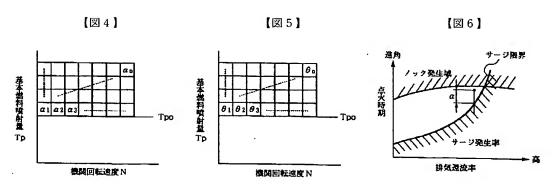
•



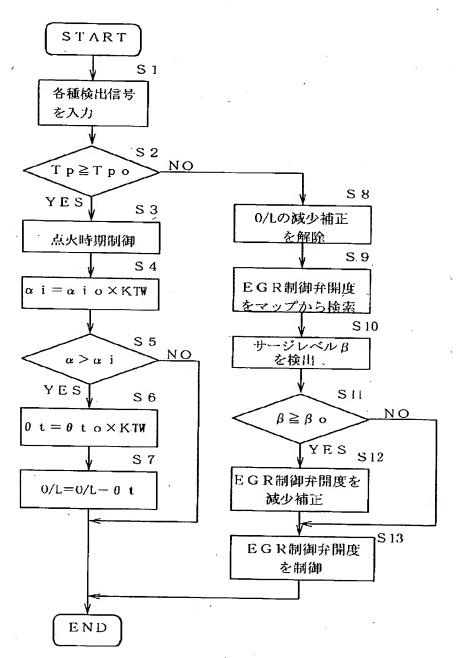
【図1】

【図2】





【図3】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. 6

識別記号

FΙ

F 0 2 P 5/15

Γ

F 0 2 P 5/152 5/153